MCT 快速入门



For Multi-Loop Controller Model: MCT Ver: OS0MCT3A

MCT - 1/4 DIN 多回路控制器

如需技术支持,请连络原厂技术客服

http://www.brainchildtw.com

service@brainchild.com.tw; 886-2-2786-1299

*本规格如有变更,内容更新不另行通知。 Copyright © 2024 伟林电子股份有限公司版权所有。保留所有权利。

步骤1:安装程序控制模块/超限保护模块

1/4 DIN尺寸多回路控制器(3.64"x3.64"),将多台控制器的功能整合于一台, 易于操作易于使用的界面,如手机的滑动界面操作丰富的参数控制



A. 先选择一个插槽安装模块

只能安装1张)

插槽编号

已安装 的PCM

用

卡

B. 取下插槽盖松开螺丝, 安装模块

集多种控制/监控于一的多回路控制器

请按照本快速入门指南中的步骤设置 并开始使用MCT控制器。







硬件

1.



硬件安装需要备齐的工具

2. 程序控制模块 Process Control Module (PCM) 注:至少需要1个



3. 超限保护模块High Limit Module (HLM) 注: 可选购



配件 4. 固定支架 (安装用)



工員 5. 小的十字螺丝起子



6. 小的一字平口螺丝起子。 注:至少需要1个



7. 导线和剥线器 (最大14awg)



B. 输入/输出控制接线:

C. 通信界面: PC_o





AC Power, 90-250 V AC, 47~63Hz







1. 电源接MCT开机,并启动设备,(图A)默认进入英文版操作模式首页。按下 💻 Menu选择 Data > Data。右上角的 <Data>数据绿灯需为关闭。再按下 🍊 Home退出回到首页(图a/b)



C.将固定支架 (C) 的弧形片插入MCT (B) 頂部、顶部、底部和侧面的凹 槽中,均匀锁紧螺钉固定MCT。 92-93 mm —









停止数据纪录









(3.62-3.65 inches)

92-93 mm (3.62-3.65 inches)





步骤2:安装固定 A. 在面板上切割适当尺寸的开口。 建议开口为 92x92mm 或是















C. 将模块上的 DIP 指拨开 关组设置输入类型。

** HLM 0-1V和0-5V/1-5V输入类型为特 殊订单。HLM订单有这两种输入类型 ,无法更改设定、程序设计为其他类





步骤3:硬件连接和接线

注意:

A. 使用额定温度不低于90°C的14号AWG铜导线连接电源。连接时,剥去导 线末端^{1/4}英寸(6.35mm)的绝缘层,逆时针旋转松开连接器端子螺丝,将 导线完全插入,然后顺时针旋转螺丝锁紧 (最大额定扭矩max. torque rating= 0.51 N-m)。

将输入/输出接线连接至已安装的PCM/HLM模块。

MCT机身左侧提供PCM连接图。MCT机身右侧提供HLM连接图。

通过序列通信界面(可选购)将MCT连接到网络或



高压设备 (90~250 VAC) 配有橙 色电源连接器。低压设备(11~ 26 VAC/DC) 配有绿色电源连接 器。 注意:



设定或使用MCT时不需要通信连 接。

注意: 可拆卸连接端使接线变得简单。 取下连接端,接上电线,然后插 回即可。



注意:

接通电源后,如果MCT在2秒钟内未接 通,则应断电。逐一检查各项接线以确 保连接正确,然后再尝试通电。内部保 险丝可防止过压情况下的损坏;但不能 绝对保证。

步骤4:设置MCT界面捷径以启用设备

4-1 配置模式与操作模式切换:



*操作模式默认为英文界面,需先进入离线状态更换语言为中文。



Data		/13/202- 1:54 AM	4 Data	
Length(days)	30		rval (secs) 1800	
File Name		1042		
Start	Program	10.42	Fixed Interval	
ON	OFF		ON	(b)

步骤4:设置MCT界面捷径以启用设备

进入离线状态

2. 按下 🧮 Menu选择 Device > Settings (图c) , 再按下 🜉 Menu选择 Offline > Offline。按下<Yes>进入离线 (图d)。



更改语言界面为簡中

- 3. 在离线模式中,按下 Menu 选择 Set > Language (图e)。设定语言选 <Chinese_Simple>开启<ON>。按<Save>再按<OK> (图f)。
- 4. 按下 📃 Menu > System 回到离线状态。(图G) 按下 🏠 到操作模式首页(图A)

	I			! ()
	View +	Offli	ine	Languag
	Set →	Recovery	to select from offline	Chinese_Sim
	Calibrate •	Units	ns	Chinese_Tra
	System +	Clock		English
)		Language		French

Language	Save
Chinese_Simple	
Chinese_Traditional	OFF
English	OFF
French	OFF

4-2 控制器参数设定

手动方式设定参数

((

(e

- 5. 离线模式下,按下屏幕 🧮 Menu并从"系统"中选择"结束" (图G) (离线 : Menu>系统System >退出Exit)
- 6. 在退出应用程序屏幕上按下第2个<退出应用程序>。(配置模式启动) 可退出 执行时应用程序 (图H),按下<Yes>退出。启动配置模式首页(图B)

三〇〇 合	三〇合 退出应用程序
设置, 显示 图标以从离线选项中进行选择	退出应用程序。(自动模式和动)。
系统, 关于 3) 退出	退出应用程序。(配置使式自动)

- 7. 进入启动配置模式运行页,首先按下屏幕 Menu,然后从"Setup" 设定中选择"Control Setup"控制。根据已安装的 PCM/ HLM设置控制类型(图I)。**配置模式不支持中文。(Menu>Setup > Control Setup)
 8. 一旦控制类型设定为回路,从 Menu按"Setup"设定中选择"Loop
 - Configuration"回路配置 (图J/K) (Menu>Setup > Loop Configuration)

	Control Setup	Control Se	tun
Setup Options	Loop Configuration Limit Configuration Monitor Configuration	Control Type Soft Alarms	Dual Loop + Limit 0 No Output - GUI Alarm Only
Startup	Soft Alarm Configuration	Monitor Points Math/Logic	0 SIO-BAIU(-H) Smart IO Module 0 Outputs Off on Input Error

9. 从列表中选择各种设定并输入设定所需数值 (图L)



步骤4:设置MCT界面捷径以启用设备

- 10. 继续对其他回路和超限保护进行配置。(如果项目已安装) (图M)
- 11. 从 📃 按"Startup"启动中选择"Functions"功能并打开或关闭所需选项,

_____ Menu > Startup > Functions。个性化接口,移除不需要的功能 (图N)

	Press the Done button to exit scree			
	Input Type	Done		
	Ј Туре Т/С	OFF		
	К Туре Т/С	ON		
	Т Туре Т/С	OFF		
(N/I)	Е Туре Т/С	OFF		
(1~1)	P Tune T/C	OFF		

<u>.</u>			
unctions	Select All	Clear All	
op View		ON	
View		ON	
art View		ON	
arm View		ON	/\
um Lan		ON	- (ľ

12. 完成所有设置后,从 📃 按"File"档中选择"Exit"退出,File > Exit。(图O) 按下<Yes>配置器窗口关闭后,电源重启,完成设置过程。(图P)

	∏ File →	Exit	ear All
	Setup ,	About	N
	Options →	Loop Address Utility	N
	Startup 🕠	Smart IO Comms Utility	N
(O)	Tagnames .		

				· · ·	,	
	🕐 👘		7/15/20 5:03 PM	24	C	
			Test			
PV	-1552.7	P۷	-1552.6	PV	1985.1	
SP	0.0	SP	38.0	sv	43.3	
%	0.0	%	0.0			
					Alarm	
Loop1 L			Loop2		LIMIT	/г
	手动运行			程序规	新	(

4-3 导入现有的设置档案 导入已储存的设定

- 13. 启动设备,进入操作模式中文首页。(图P)
- 1) 按下 📃 Menu> 数据> 数据 (图Q)。右上角的<数据>绿灯需为关闭 (图R)
- 2) 按下 Home退出。按下 Menu > 设备 > 设置 (图S)。再按下 Menu > 离线 > 离线。按下<Yes>进入离线模式 (图T)



14. 在离线模式下,按下 🧾 Menu > 系统 > 配置 (图U)。

15. 从USB埠导入,首先将有配置文件的USB储存插入MCT的USB埠 (图V)

查看,	离线	百	2置		USB
设置,			导出		
校准,显;	1 图标以从离线选项中进行选择		鲁义	加軟配置	
				快复到从配置	
· ^{AREAL} ·关	F		导入加速的这件。		

16. 按下<加载配置>按钮,开启所需档案并允许载入配置组态 (图V/W) 17. 导入完成后退出,系统重新启动,以完成设置过程 (图X)



Setup
1 Control Setup
Soft Alarms, Monitor
2. Loop Configuratio
2.1 TagName
2.2 Input Type
2.3 Input Units
2.4 Decimal Point
2.5 Input LOW/ Fights
2.0 mpat Innut Func
2.8 Event Input Alarr
2.9 Low/High Limit S
2.10 Output 1 Functi
2.11 Output 1 Failur
2.12 Output 1 ON-O
2.13 Output 1 Cycle
2.14 Output 1 Low/H
2.15 Output 2 Functi
2.16 Output 2 Failur
2.17 Output 2 Cycle 2.18 Output 2 Low/F
2.10 Output 2 Low/1
2.20 Output 3 Failure
3. Limit Configuratio
3.1 TagName
3.2 Input Type
3.3 Input Units
3.4 Decimal Point
3.5 Input Low/ High S
3.6 Input Filter
3.7 Output 1 Function
3.9 Lower/ Unner Lin
3.10 Lower/ Upper Li
3.11 High/ Low Limit
4 Monitor Configura
4.1 Tagname
4.2 Input Type
4.3 Input Units
5 Soπ Alarm Configu
Aldrift Source, Aldrift
6 1 Entering a Math/
Ontions
1 Cascado Control
Disabled Process De
2 Expansion IO
2.1 Input (8-23) Func
2.2 Input (8-23) Alarr
3 Event Timer
Event timer option, P
Startup
1 Functions
Tagnames
1 Alarm Name
2 Event Names

File

1 Exit

USB

MCT配置模式Menu (Configuration Mode)

3 Loop Address Utility 4 Smart IO Comms Utilit

or Points, Math/Logic, Outputs Off on Input Error

	2.21 Output 4 Function
	2.22 Output 4 Failure Transfer
	2.23 Output 4 Low/High Limit Values
	2.24 Output 4 Retransmit Low/High Scale
cale	2.25 Alarm (1-3) Function
	2.26 Alarm (1-3) Mode
tion	2.27 Alarm (1-3) Indication
n Message/Annotation	2.28 Alarm (1-3) Setpoint
etpoint	2.29 Alarm (1-3) Hysteresis
on	2.30 Alarm (1-3) Delay
e Transfer	2.31 Setpoint at Start of Automatic Program
F Control Hysteresis	2.32 Setpoint at End of Automatic Program
, Fime	2.33 Power Fail Recovery
ligh Limit Values	2.34 Communication Mode
on	2.35 Loop Mode
Transfer	2.36 Ramp Rate Operation
lime .	2 37 Ramp Rate Down Low/Upper Limit
ligh Limit Values	2 38 Ramp Rate Un Low/Unper Limit
on	2 39 Setnoint 2 Format
Transfer	2.05 Setpoint 2
1	
	3.12 Output 2 Eunction
	3 13 Alarm Function
	3.14 Alarm Mode
	3.15 Alarm Indication
cale	3.16 Alarm Setnoint
	3.17 Alarm Hystoresis
)	3.18 Alarm Failure Transfer
	2.10 Front Input Function
hit of High Setnoint	3.19 Event input i diction
mit of Low Setpoint	3.20 Display Format
Setpoint	3.21 Residit Mode
ion	<u></u>
1011	1.4 Docimal Point
	4.4 Deciliar Folia
	4.5 input Low/High Scale
ration	
Idului tuna Inhibit Silant Email Dinghadu	Alarm Sataoint Hustorosis Dalay
rype, initibit, silent, Entail, Kingback,	Aldini Selponic, Hysteresis, Delay
	C 2 Math / Logic Equation Evennelos
	6.2 Math/Logic Equation Examples
viation, Ratio	
tion	2.2 Input Low/High Scale
n Message/Annotation	2.5 IIIput Low/ figh scale
ower fail mode, Alarm on completior	ı, Email/SMS on Completion
	2 Startun View
	3 Custom Name\ Address